

美嘉欣® 遥控

ITEM NO.X101



适用于14岁以上

X-SERIES 2.4G • 6-AXIS

一键3D翻滚·一键返航·无头模式
六轴陀螺仪遥控四轴飞行器 6-Axis Gyro Quad-copter



用户手册

6-AXIS GYRO
六轴陀螺仪控制模式

主要技术参数

机身长：505mm

总重量：约420克

充电时间：约2.5小时

整体高度：180mm

电池：7.4V 1200mAh锂电池

主风叶直径：210mm

电机：050电机

主要特性

1. 采用四轴电机驱动，飞行平稳，可轻松完成各种飞行动作。
2. 本产品具有无头模式和一键返航，可轻松将飞行器召回。
3. 本产品外观设计新颖，安装简单、维修方便。
4. 采用2.4G自动跳频技术，可多台飞行器同时飞行。
5. 最新6轴陀螺仪飞行控制系统，使飞行器更稳定，操作更容易。
6. 采用7.4V 1200mAh锂电池，飞行时间为10分钟左右。

各部件名称及销售配件

序号	名称	数量	序号	名称	数量	序号	名称	数量
1	飞行器	1	4	风叶	4	7	风叶/脚架螺丝	12
2	遥控器	1	5	脚架	2	8	螺丝刀	1
3	用户手册	1	6	防护架	4	9	充电器 (AC:100-240V DC:8.4V/300mAh)	1

前言

欢迎您选购美嘉欣产品，为了让您更容易、方便地使用这台飞行器，请您详细阅读本说明书之后再操作，同时请您妥善保存此说明书，作为以后调整及维修的参考。

1.1 重要声明

1. 该产品不是玩具，而是将机械、电子、空气力学、高频发射等专业知识整合为一体的精密设备，需要正确组装和调试才可避免事故发生。该产品持有人必须使用安全的方式来操作控制；操作不当，可能引起严重的人身伤害或财产损失。
2. 本产品适用于有操作模型飞行器经验、年龄不小于14周岁的人群。
3. 如遇使用、操作、维修等问题，请与当地经销商或本公司相关人员联系。

1.2 安全注意事项

遥控模型飞行器是最高危险性商品，飞行时务必远离人群。人为组装不当或机体损坏，电子控制不良，以及操作不熟悉，都有可能导致飞行器损坏或人身伤害等不可预测的意外。请操作飞行者务必注意飞行安全，必需了解自身疏忽所造成意外的责任。

1. 远离障碍物及人群

遥控飞行器飞行时具有不确定的飞行速度和状态，存在潜在的危险性。飞行时必须远离人群、高层建筑、高压电线等，同时避免在风雨、雷电等恶劣天气下飞行，以确保飞行员、周围人群和财产的安全。

2. 远离潮湿环境

飞行器内部是由许多精密的电子元件和机械零件组成，所以，必须防止飞行器潮湿或水气进入机体，以免机械，电子元件故障而引发意外。

3. 正当使用本产品

请使用美嘉欣原装零件进行改装或者维修，以确保飞行的安全。请在产品功能允许的范围内进行操作和使用，且不得用于安全法令之外的其他非法用途。

4. 避免独自操控

遥控飞行器操控技巧在学习初期有着一定的难度，要尽量避免独自操作飞行，需有经验的人士指导。

5. 安全操作

请根据自身的状态和飞行技能，操作遥控飞行器。疲劳、精神不佳或操作不当，将会增加意外风险的概率。

6. 远离高速旋转部件

当飞行器旋翼在高速旋转时，请飞行员、周围人群和物体远离旋转部件，以免造成危险及损坏。

7. 远离热源

遥控飞行器是由金属、纤维、塑料、电子元件等材料组成，因此要尽量远离热源、防止日晒，避免因高温引起变形，甚至损坏。

警告

- *包装和说明书含有重要信息，应保留。
- *此款飞行器你有责任确保不会对他人的人身及财产造成伤害。
- *调试安装飞行器须严格按照操作说明书上操纵，注意飞行器飞行时与使用者或其他人保持1-2米的距离，避免飞行器飞行、降落时撞向人的头部、脸部和身体等，引起伤害。
- *我司和销售商对因使用或操作不当而引起的任何损失和损坏以及人体的伤害不负任何责任。
- *儿童操作飞行器时应由成年人从旁指导，本产品禁止14岁以下儿童操作。
- *请遵照说明书或包装说明要求正确安装和使用，部分零件应由成人组装。
- *产品含有小零件，请将其放置于小孩不能触及的地方，防止产生误食或窒息危险。
- *严禁在马路上或积水的地方玩耍，以免造成意外。
- *请及时将包装材料收起，以免对儿童造成伤害。
- *不要拆卸或改装飞行器，拆卸或改装可能会使飞行器出现故障。
- *充电器电池盒电池需插入与产品标志相同的指定电源中。
- *使用螺丝刀在遥控器电池盒处向反方向松开螺丝；将电池按照正负极的方向安装于遥控器内；盖上电池盖，按顺时针方向拧紧螺丝。
- *只能使用原厂配置的充电器。
- *充电器不是玩具。
- *安装或更换电池时应注意电池极性。
- *遥控器使用“AA”非充电电池，或“AA”充电电池。
- *非充电电池不可充电，只能使用与推荐电池一样或相同的电池。
- *给充电电池充电时，必须由成人监护下进行，充电时必须远离易燃物，充电时监护人请不要离开航模到监视范围外。
- *请不要短路、挤压电池，以免发生爆炸。
- *不可混用新旧或不同类型的电池。

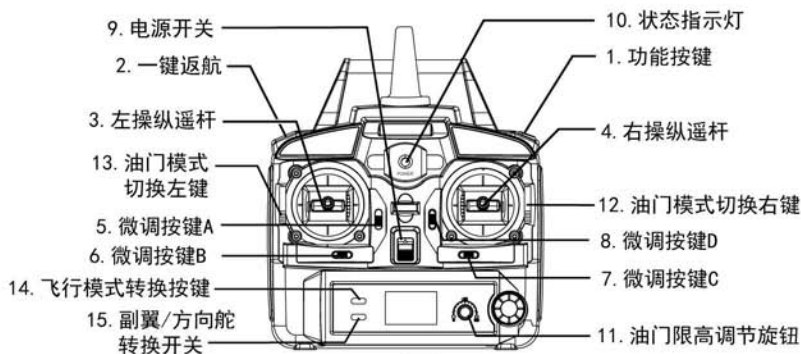
- *用尽的电池应及时取出，废弃电池不能乱扔。
- *电源接线端不应从模型中取出，接线端子不应短路。
- *切勿将电池短路、分解或投入火中；切勿将电池放在高温、受热的地方（如火中或电热装置附近）。
- *长时间不使用请取出电池，以免电池漏液造成对本产品的损坏。
- *飞行器要在尽可能远离其他电器设备和磁性物件的地方使用，它们可能会造成相互干扰。
- *请与高速旋转的螺旋桨保持安全距离，以免发生绞伤、割伤危险。
- *模型只能使用推荐的充电器；充电器不是模型；可用液体清洗的模型清洁前应 与变压器或充电器断开；定期检查变压器或充电器的电线、插头、外壳和其他部件是否损坏发现损坏时应停止使用，直至修复完好。
- *电机为发热部件、电池充放电时发热，请勿触摸，以免发生烫伤危险。
- *发光二极管激光辐射，勿直视光束。
- *模型不要靠近耳朵使用！误用可能导致听力损坏。
- *请勿将天线指向他人或自己面部、眼睛，以免造成伤害。
- *为保证航空无线电台电磁环境的要求，禁止在以机场跑道中心点为圆心，半径5000米的区域内使用各类模型遥控器。在国家有关部门发布无线电台管制命令期间、区域内、应该按要求停止使用模型遥控器。

1. 遥控器使用及注意事项

1.1 遥控器主要特性

- (1) 本遥控器采用微电脑控制系统，2.4G自动对频技术对频成功后可同时多架飞行器飞行。
- (2) 能执行上升/下降，左/右转向，左/右侧飞，前进/后退，及各方向的翻滚和一键翻滚。
- (3) 遥控器可根据操纵者的习惯，自行进行左/右手油门切换。

1.2 遥控器功能介绍：



序号	功能键及名称	作 用
1	功能按键	1. 一键翻滚功能键: 飞行器飞行过程中, 短按一次此键, 为进行一次向前翻滚动作。 2. 进入/退出无头模式键: 紧按此键2秒左右, 听到遥控器发出“滴滴”声, 显示屏上“STICK MOD *”字符为闪烁状态, 飞行器指示灯由常亮变为闪烁状态, 飞行器便进入了无头模式, 再次紧按此键2秒左右, 听到遥控器发出“滴滴滴”声, 显示屏上“STICK MOD *”字符无闪烁, 飞行器指示灯由闪烁变为常亮状态, 飞行器便退出了无头模式。
2	一键返航	在无头模式下, 飞行器在飞行过程中, 按一下一键返航键, 飞行器便会朝操控者的方向飞, 退出此功能只需再次操纵前进/后退摇杆或再按一次返航键便可以取消返航功能。
3	左操纵摇杆	STICK MOD 2: 上升/下降, 左/右转向; STICK MOD 4: 上升/下降, 左/右侧飞; STICK MOD 1: 前进/后退, 左/右转向; STICK MOD 3: 前进/后退, 左/右侧飞;
4	右操纵摇杆	STICK MOD 1: 上升/下降, 左/右侧飞; STICK MOD 3: 上升/下降, 左/右转向; STICK MOD 2: 前进/后退, 左/右侧飞; STICK MOD 4: 前进/后退, 左/右转向;
5	微调按键A	STICK MOD为2或4时, 此按键无效, STICK MOD为1或3时, 为前进/后退微调键。
6	微调按键B	STICK MOD为3或4时, 为左/右侧飞微调键, STICK MOD为1或2时, 为左/右转向微调键。
7	微调按键C	STICK MOD为3或4时, 为左/右转向微调键, STICK MOD为1或2时, 为左/右侧飞微调键。
8	微调按键D	STICK MOD为2或4时, 为前进/后退微调键, STICK MOD为1或3时, 此按键无效。
9	电源开关	控制遥控器的电源, 拨到“ON”时, 为接通遥控器电源, 拨到“OFF”时, 为遥控器断开电源。

序号	功能键及名称	作用
10	状态指示灯	(1) 指示灯断续闪烁：表示遥控器还没有启动，需将油门操纵杆向上推到最高端，再拉到最低端后才可启动遥控器。 (2) 指示灯一直不停快速闪：表示遥控器处于对码状态，可与接收机进行对码。 (3) 指示灯常亮：遥控器处于可飞行控制状态。
11	油门限高调节旋钮	用于调整油门大小的安全保障系统，可根据操作者习惯自由调节油门量的大小，以改变飞行器上升/下降的力度。
12/13	油门模式切换左右键	用于左手油门和右手油门的切换
14	飞行模式转换按键	遥控器有3种飞行模式，分别为慢速，中速和全速
15	副翼/方向舵转换开关	此按键可使遥控器的副翼和方向舵在遥控器的左右操纵杆进行转换

1.3 左/右手油门模式切换

本遥控器可通过两侧油门模式切换左/右键进行左/右手油门切换。

1. 当遥控器两侧的油门模式切换键同时推倒“R”处时，为右手油门模式。（如图1）
2. 当遥控器两侧的油门模式切换键同时推倒“L”处时，为左手油门模式。（如图2）
3. 油门模式切换左右键必须同时在“R”或“L”处时，遥控器才可以启动，否则，不能启动遥控器。

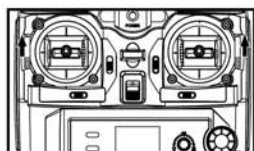


图1

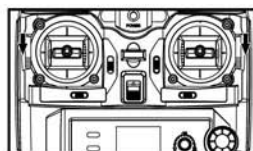


图2

1.4 遥控器有四种摇杆模式，分别如下图：

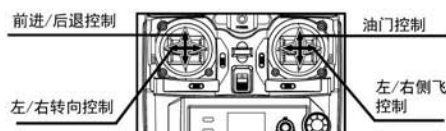


图3

STICK MOD:1

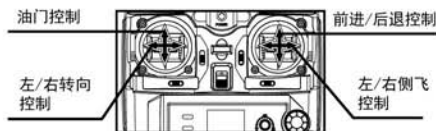


图4

STICK MOD:2

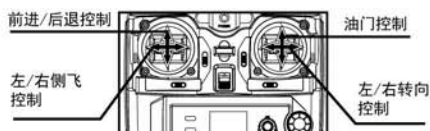


图5

STICK MOD:3

当遥控器为右手油门时，副翼/方向舵转换按键可使遥控器在模式1和模式3进行切换。

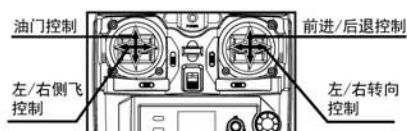


图6

STICK MOD:4

当遥控器为左手油门时，副翼/方向舵转换按键可使遥控器在模式2和模式4进行切换。

1.5 飞行模式切换：

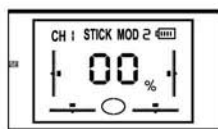


图7

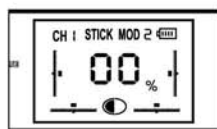


图8

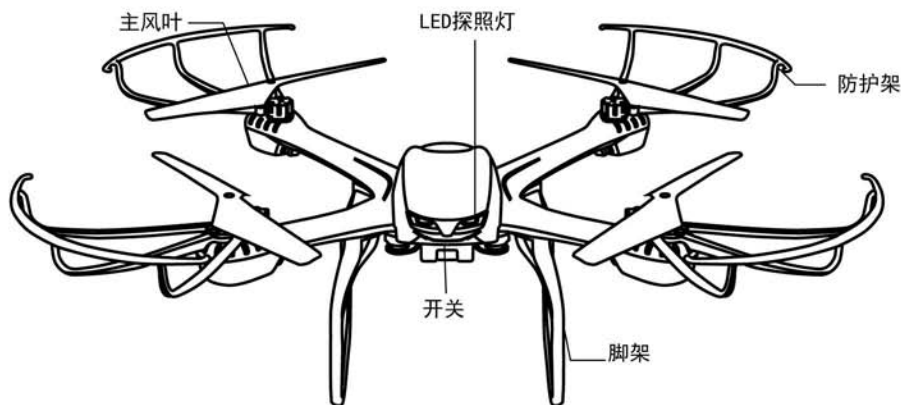


图9

本遥控器有三种飞行模式，分别为慢速（如图7），中速（如图8）和全速（如图9），操作者可根据自己的习惯进行切换。

2. 飞行器使用说明

2.1 飞行器主要部件



2.2 风叶安装

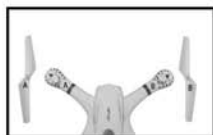


图10



图11



图12

1. 安装风叶时，需分辨A/B风叶和相对应的A/B电机，安装错误会导致飞行器无法飞行。
2. 安装风叶时，需用手指将牙轮组件往上推，同时将风叶对准主轴插到位。
(注：牙轮组件没往上推，风叶将无法安装到位。)
3. 再将螺丝对准主轴上的螺丝孔顺时针方向旋转扭紧。

2.3 防护架/脚架安装



图13



图14



图15



图16

1. 将防护架对准电机座上的2个接孔插入。
2. 将防护架上的螺丝用螺丝刀按顺时针方向旋转扭紧。
3. 将脚架对准飞行器底部上的4个接孔插入。
4. 将脚架上的螺丝用螺丝刀按顺时针方向旋转扭紧。

2.4 飞行器电池更换

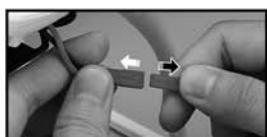


图17

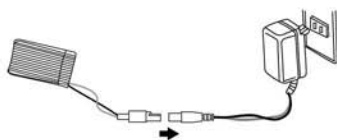


图18

1. 将电池连接线从接收板的电源接口处拔出。
2. 更换新的电池后，重新跟接收板的电源接口连接，并将电池装入电池槽内。

2.5 飞行器电池充电方法

关闭电源开关，将电池的连接线跟电源线连接插头处拔出，将充电器插入电源座中，充电指示灯为绿灯，然后将电池插头与充电器插头连接，电池没电时，充电器上指示灯为红色，当电池充满后，指示灯为绿色，电池充满电时间约2.5个小时左右。



飞行后的电池需先充电后再保存，以免电池过度放电而永久性的损坏电池。

2.6 飞行器起飞步骤

1. 打开遥控器电源开关，将油门操纵杆由最低位置推到最高，再拉到最低端，听到“嘀”的一声，遥控器状态指示灯快速闪烁，发出对码信号和飞行器进行对码。
2. 将电池装入飞行器的电池座中，然后，将电池插头和飞行器上的电源线连接，再将电池装入电池槽内，打开开关，此时飞行器内的指示灯慢速闪烁，飞行器处于对码状态，将飞行器平放在地面上或静止的平面上。
3. 飞行器收到对码信号后，飞行器上的指示灯快速闪烁，进行陀螺仪检测，大概等5秒钟后，可进入正常的飞行操作。
4. 在准备起飞前，需将遥控器的各微调值调到中点，否则，飞行器起飞后会侧向一边。
5. 慢慢推动遥控器的油门摇杆，可使飞行器起飞。
6. 为了防止描述不清或者混乱，我们特意对飞行器的方位进行了定义。即飞行器尾部正对飞行员，飞行器头部朝飞行员的正前方。飞行员左手一侧为飞行器的左方，右手一侧为右方；飞行器头部为正前方，尾部为正后方；机身朝向天空的一方为上方，机身朝向地面的一方为下方。本说明书中，所有关于方位的描述，均以此定义为准。(如图19)
7. 飞行器上的橙灯代表飞行器的前面，蓝灯为飞行器的后面。
8. 飞行器通电后，检查螺旋桨旋转方向。(如图19)
9. 飞行中若出现飞行器偏向一边，可以通过遥控器相应的微调来进行调整。

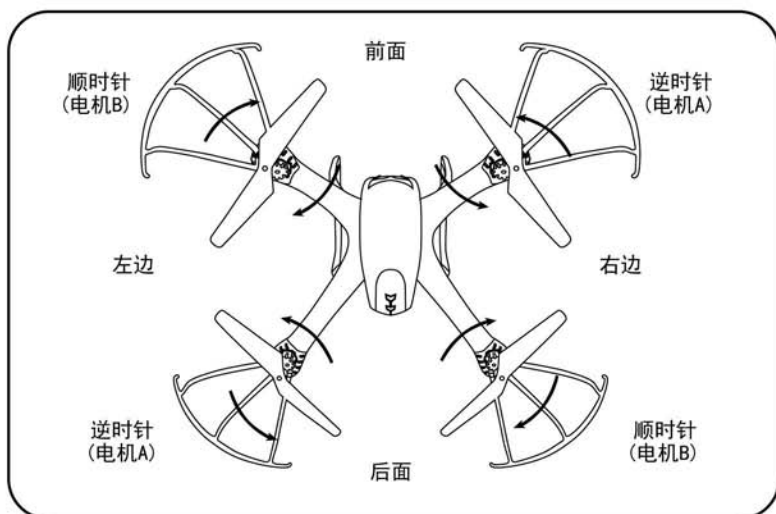


图19

2.7 注意事项:

- (1) 飞行器第一次上电后, 须同遥控器对码, 才可启动。
- (2) 在同一时刻, 请确保对码的飞行器和遥控器只有一对, 否则会对错遥控器。
- (3) 飞行器每次飞行后, 需将电池插头从飞行器电源插座中拔出, 否则, 电池会过度放电而造成永久性损坏。

3. 飞行前调节

1. 飞行器起飞后, 如果没有推动遥控器的前进/后退摇杆, 而飞行器仍然向前或向后飞行, 可调节遥控器前进/后退微调键, 使飞行器平衡。

	如果飞行器起飞后, 飞行器一直向前飞行, 把前进/后退微调键往下推, 可调节使飞行器平衡。
	如果飞行器起飞后, 飞行器一直向后飞行, 把前进/后退微调键往上推, 可调节使飞行器平衡。

2. 飞行器起飞后, 如果没有推动遥控器的左/右侧飞摇杆, 而飞行器仍然向左或向右侧向飞行, 可调节遥控器左/右侧飞微调键, 使飞行器平衡。

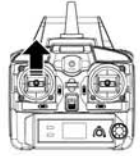
	如果飞行器起飞后机身向左倾斜, 把左/右侧飞微调键向右推, 可调节使飞行器平衡。
	如果飞行器起飞后机身向右倾斜, 把左/右侧飞微调键向左推, 可调节使飞行器平衡。

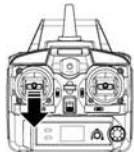
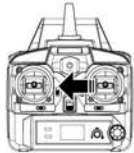
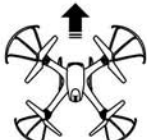
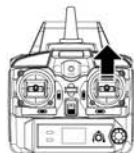
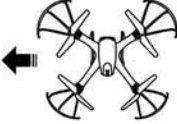
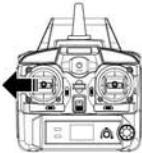
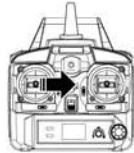
3. 飞行器起飞后, 如果没有推动遥控器的左/右转向摇杆, 而飞行器仍在空中向左或向右打转, 可调节遥控器左/右转向微调, 使飞行器平衡。

	如果飞行器起飞后机身向左转向, 把左/右转向微调键向右推, 可调节使飞行器平衡。
	如果飞行器起飞后机身向右转向, 把左/右转向微调键向左推, 可调节使飞行器平衡。

4. 飞行控制方法

当STICK MOD4为时, 飞行操作如下:

上升	 向上推动油门控制杆, 旋翼的转速加快, 飞行器上升。	
-----------	--	---

降落	 向下推动油门控制杆，旋翼的转速减慢，飞行器下降。	
向左转	 向左推动左/右转向操纵杆，飞行器机头向左转弯。	
向右转	 向右推动左/右转向操纵杆，飞行器机头向右转弯。	
向前	 向上推动前进/后退操纵杆，飞行器向前飞行。	
向后	 向下推动前进/后退操纵杆，飞行器向后飞行。	
左侧飞	 向左推动左/右侧飞操纵杆，飞行器向左侧飞。	
右侧飞	 向右推动左/右侧飞操纵杆，飞行器向右侧飞。	

3D翻滚操作：

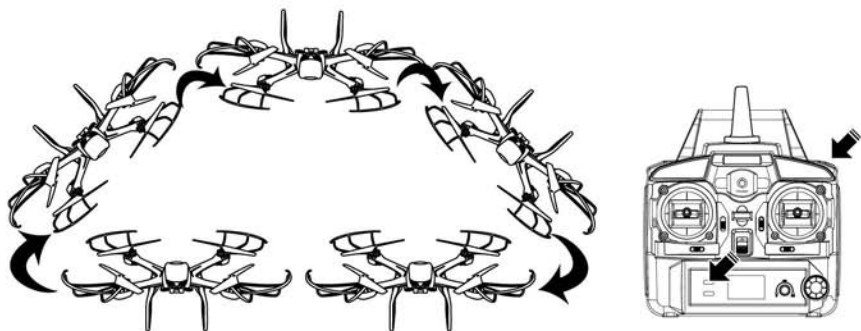
当遥控器在慢速档和中速档时，只能通过遥控器右上方的功能键进行一键翻滚操作；当遥控器在全速档时，不仅可以通过遥控器右上方的功能键进行一键翻滚操作，还可以通过前进/后退，左/右侧飞摇杆进行四个方向的翻滚操作。

手控翻滚（飞行器在全速模式下）：

遥控器在全速档时，前进/后退，左/右侧飞摇杆行程大于95%时，就执行一次相应方向的翻滚动作，摇杆行程小于95%时，为相应方向的飞行。

一键翻滚（任何模式下）：

为使初学者更容易享受飞行器翻滚的乐趣，可使用一键翻滚操作。准备翻滚时，将飞行器飞到3米以上的高度后，按下遥控器的一键翻滚功能按键，即可实现向前翻滚动作。



注意事项：

1. 初学者建议在慢速或中速模式下飞行熟练后再进入全速3D翻滚模式进行翻滚操作。
2. 建议初学者选择在空间较大，地面柔软的地方进行练习。

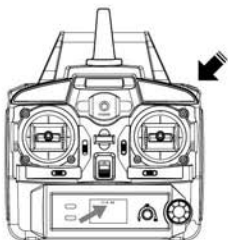
5. 无头功能

进入无头模式：

将飞行器与遥控器对码成功后，紧按遥控器右上方的功能按键大约2秒钟，遥控器蜂鸣器发出“嘀嘀”两声，并且显示屏上“STICK MOD *”字符为闪烁状态，飞行器指示灯由常亮变为闪烁状态，飞行器便进入了无头模式。

退出无头模式：

飞行器成功进入无头模式后，紧按遥控器右上方的功能按键大约2秒钟，遥控器蜂鸣器发出“嘀嘀嘀”三声，并且显示屏上“STICK MOD *”字符为常亮状态，飞行器指示灯由闪烁变为常亮状态，飞行器便退出了无头模式。



校对无头模式下飞行器的方向：

飞行器进入无头模式后，必需先对飞行方向进行校对。将飞行器头部朝操纵者正前方，（如图20），再将遥控器的两个遥控杆同时打到右下角（如图21）大约2秒钟，飞行器指示灯由无头模式的慢闪变为快速闪烁2秒，飞行器的飞行方向便确认好了。



图20

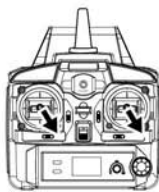


图21

无头模式下飞行器的飞行方向控制：

无头模式下，飞行器的控制方向，是以刚才飞行器校对方向时，机头所指方向为正前方，操纵者在控制飞行器时，也必需面朝飞行器校对方向时，机头所指方向，不然，将无法进行操纵的方向控制。具体控制如下：

遥控器摇杆推前进，飞行器会朝校对方向时，操纵者的正前方向飞行。		遥控器摇杆拉右侧飞，飞行器会朝校对方向时，操纵者右侧的方向飞行。
遥控器摇杆拉后退，飞行器会朝校对方向时，操纵者的方向飞行。		遥控器摇杆拉右转向，飞行器会向操纵者右侧转向。
遥控器摇杆拉左侧飞，飞行器会朝校对方向时，操纵者左侧的方向飞行。		遥控器摇杆拉左转向，飞行器会向操纵者左侧转向。

注意事项：

1. 准备在无头模式中飞行时，必需先确认飞行器的控制方向，并进行飞行器控制方向校对，而且，操纵者必需面朝飞行器校对方向时，机头所指的方向，控制过程中，不要改变，以免影响飞行器的控制。
2. 在无头模式飞行中，当发现飞行器的飞行方向与操纵者的控制方向不一致或有偏差时，则需停止飞行，重新对飞行器进行方向的校对动作。

一键返航功能：

在无头模式下，飞行器在飞行过程中，按一下一键返航键，飞行器便会朝操控者的方向飞，退出此功能只需再次操纵前进/后退摇杆或再按一次返航键便可以取消返航功能。

6. 手机固定架及FPV摄像头组件安装(需另购)

手机固定架安装：



图 22



图 23



图 24

1. 将支撑杆跟手机固定组件连接。
2. 手机固定组件上下拉伸可调整大小。
3. 将手机固定架套在遥控器上。

手机固定架拆卸：



图25

1. 将支撑杆后的锁心往后拉，同时手机固定架慢慢往上推，即可拆下手机固定架。

C4005摄像头安装：



图26

1. 将摄像头扣在主体下的接口上。



图27

2. 将螺丝按顺时针旋转扭紧。



图28

3. 将摄像头连接线的白色接口跟摄像头上的接口连接。



图29

4. 将摄像头连接线的红色接口插入下主体上的接口上。

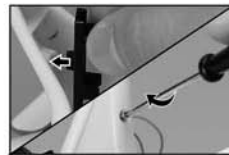


图30

5. 将天线套插进脚架上并顺时针旋转扭紧螺丝。



图31

6. 把摄像头上的天线安装在天线套上。

C4008摄像头安装:



图 32

1. 将内存卡安装到摄像头上的卡槽内。

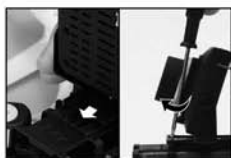


图 33

2. 将摄像头扣在电池座的扣位上, 再将螺丝按顺时针旋转扭紧。



图 34

3. 将摄像头连接线的白色接口跟摄像头上的接口连接。



图 35

4. 将摄像头连接线的接口跟飞行器上的电池插口连接。



图 36

5. 将天线套插进脚架上并顺时针旋转扭紧螺丝。



图 37

6. 把摄像头上的天线安装在天线套上。

C4010摄像头安装:



图 38

1. 将内存卡安装到摄像头上的卡槽内。



图 39

2. 将摄像头扣在电池座的扣位上, 再将螺丝按顺时针旋转扭紧。



图 40

3. 将摄像头连接线的白色接口跟摄像头上的接口连接。

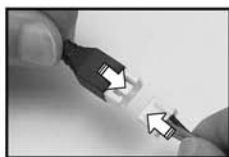


图 41

4. 将摄像头连接线的接口跟飞行器上的电池插口连接。



图 42

5. 将天线套插进脚架上并顺时针旋转扭紧螺丝。



图 43

6. 把摄像头上的天线安装在天线套上。

温馨提醒:

摄像头通电前需确保内存卡已安装到卡槽内, 摄像头通电后请勿取出或插入内存卡。

7. FPV实时传输软件下载及连接安装

1. FPV实时传输软件下载。

C4005: 加载C4005, 并下载“MJX C4005 FPV”实时航拍软件, 可使飞行器在飞行过程中拍照, 录像及进行FPV实时传输。

C4008: 加载C4008, 并下载“MJX FPV”实时航拍软件, 可使飞行器在飞行过程中拍照, 录像及进行FPV实时传输。

C4010: 加载C4010, 并下载“MJX FPV”实时航拍软件, 可使飞行器在飞行过程中拍照, 录像及进行FPV实时传输。

苹果IOS系统请在APP STORE里面安装与实物相对应的软件“MJX C4005 FPV”或“MJX FPV”。
安卓系统手机请到美嘉欣官网 (WWW.MJXRC.COM) 下载安装与实物相对应的软件“MJX C4005 FPV”、“MJX FPV”软件。

2. FPV实时传输连接。

连接模型电源, 进入手机“设置”选项, 将WIFI打开, 在手机WIFI搜索列表中找到与C4005/C4008/C4010相对应的“MJX C4005 FPV ****”或“MJX FPV ****”并进行连接, 直到出现“已连接”字样, 表示连接成功, 退出设置选项。在手机中打开与WIFI连接相同的软件“MJX C4005 FPV”或“MJX FPV”, 点击“MONITOR”图标进入控制界面, 进行实时影像。



图 44



图 45



图 46

1. 打开MJX C4005 FPV/MJX FPV软件。
2. 点触图标 MONITOR。
3. 手机屏幕出现实时影像。

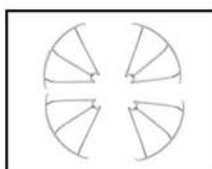
8. 产品配件



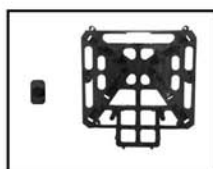
101001
上壳



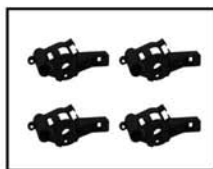
101002
下壳



101003
护架



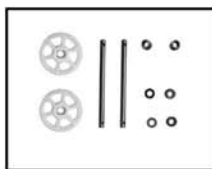
101004
开关套/主机架



101005
电机座



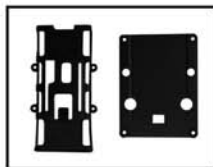
101006
风叶A/B



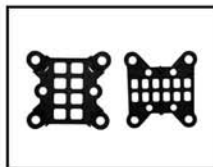
101007
牙轮/铜套/钢管
/定位铜套



101008
电机座盖/电机套



101009
电池座/底壳配件



101010
电池座上盖/下盖



101011
透明件



101012
脚架



101013
电机板/正转电机/
铜牙轮



101014
电机板/反转电机/
铜牙轮



101015
接收板



101016
电池



101017
GS充电器



GR246
遥控器



101028
长方管/短方管

9. 解决问题指引

	现象	原因	对策
1	飞行器通电后指示灯一直持续快闪。	处于陀螺仪检测状态。	将飞行器放在静止的平面上或地面上。
2	飞行器指示灯为两闪一灭闪烁。	飞行器没有收到遥控对码信号或已对好码的遥控器信号断了。	将遥控器置为对码状态或重新开启已对好码的遥控器。
3	飞行器指示灯一闪一灭闪烁。	飞行器电池处于低电指示状态。	将电池充电或更换充满电的电池。
4	飞行器震动很厉害。	旋翼变形。	更换旋翼。

